

Dati e Algoritmi I (Pietracaprina)

Esercizi su Priority Queue e Heap

Problema 1 Si definisca un albero ternario completo di altezza h come un albero con le seguenti proprietà: (1) ogni nodo interno ha al più 3 figli; (2) per $0 \leq i < h$ ci sono 3^i nodi al livello i ; (3) tutti i nodi interni al livello $h - 1$ sono alla sinistra delle eventuali foglie che stanno a quel livello e hanno tutti 3 figli tranne, eventualmente quello più a destra. (Si ricordi che dati due nodi v e u sullo stesso livello, diciamo che v è alla sinistra di u se lo precede nella visita preorder.) Sia n il numero di nodi dell'albero.

- Dimostrare che $h \in \Theta(\log n)$.
- Descrivere un'implementazione efficiente dell'albero ternario completo tramite un array.
- Si supponga di memorizzare n entry distinte nei nodi dell'albero (una entry per nodo) con la proprietà che un nodo ha chiave minore di quelle dei suoi figli. Si ottiene così uno heap ternario. Descrivere e analizzare un'implementazione efficiente dei metodi della Priority Queue `insert(k,x)` e `removeMin()`, sull'heap ternario.

Soluzione.

- Dalla definizione si ricava che:

$$\sum_{i=0}^{h-1} 3^i < n \leq \sum_{i=0}^h 3^i,$$

e quindi che

$$\frac{3^h - 1}{2} < n \leq \frac{3^{h+1} - 1}{2}.$$

Di conseguenza, dopo qualche semplice passaggio algebrico si ottiene che

$$h < \log_3(2n + 1) \leq h + 1,$$

da cui discende che

$$h = \lceil \log_3(2n + 1) - 1 \rceil \in \Theta(\log n).$$

- Sia V l'array che implementa l'albero. Associamo $V[1]$ alla radice dell'albero, e $V[3i - 1], V[3i], V[3i + 1]$ ai tre figli del nodo $V[i]$, per ogni $i \geq 1$. Se vi sono n nodi, l'ultimo nodo (ovvero quello più a destra nel livello h) sarà associato all'elemento $V[n]$.
- Poniamo `last = n`. Per $i > 1$, si denoti con $p(i)$ l'indice del padre del nodo $V[i]$, ovvero $p(i) = \lfloor (i + 1) / 3 \rfloor$. L'implementazione di `insert(k,x)` è la seguente:

```
e ← (k,x)
V[last++] ← entry
i ← last;
while ((i>1) and (V[p(i)].getKey() > V[i].getKey())) do
    swap(V[i],V[p(i)]);
    i ← p(i);
return e
```

L'implementazione di `removeMin()` è la seguente:

```

minentry ← V[1];
V[1] ← V[last--];
i ← 1;
j ← indice del figlio di V[i] con la minima chiave (se esiste);
while ((3i-1 ≤ last) and (V[i].getKey() > V[j].getKey())) do
    swap(V[i],V[j]);
    i ← j;
    j ← indice del figlio di V[i] con la minima chiave (se esiste);
return minentry

```

Entrambi i metodi hanno un costo proporzionale all'altezza h dell'albero. Dalla definizione di albero ternario completo si deduce che il numero di nodi, ovvero il numero di entry, è $n \in \Theta(3^h)$, e quindi la complessità è $\Theta(h) = \Theta(\log n)$. □

Problema 2 *Si consideri l'implementazione vista a lezione del metodo `insert` di una Priority Queue P realizzata come heap su array. Dimostrarne la correttezza tramite il seguente invariante per il ciclo `while`: le uniche coppie antenato-discendente che possono violare la heap-order property estesa hanno come discendente $P[i]$. (Per "heap-order property estesa" si intende che la chiave nell'antenato deve essere \leq di quella nel discendente.)*

Soluzione. Dimostriamo che l'invariante viene mantenuto nel ciclo `while`. All'inizio del ciclo ($i = \text{last}$) è vero in quanto tutte le coppie antenato-discendente che non coinvolgono $P[i]$ soddisfano la heap-order property estesa da prima dell'inserimento. Supponiamo l'invariante vero alla fine di una data iterazione, e quindi le uniche violazioni della heap-order property estesa possono essere tra $P[i]$ e un suo antenato. Sia $e = P[i]$ ed $e' = P[\lfloor i/2 \rfloor]$. Se avviene lo swap tra e ed e' vediamo che, dopo lo swap

- non ci sono violazioni tra e (che adesso diventa $P[\lfloor i/2 \rfloor]$) e i suoi discendenti, in quanto al posto di e prima c'era e' che ha chiave maggiore.
- non ci sono violazioni tra e' (che adesso diventa $P[i]$) e i suoi discendenti, in quanto essi sono un sottoinsieme di quelli che aveva prima.
- non ci sono violazioni tra e' e i suoi antenati, in quanto, a parte il padre e , rispetto al quale e' non viola la heap-order property, gli altri antenati sono gli stessi che aveva all'inizio dell'iterazione.

Alla fine del ciclo, grazie all'invariante, le uniche possibili violazioni della heap-order property estesa possono essere tra $P[i]$ e un antenato. Se il ciclo termina perché $i = 1$, allora $P[1]$ non ha antenati e quindi non ci sono violazioni della heap-order property. Se invece il ciclo termina perché la heap-order property tra $P[i]$ e $P[\lfloor i/2 \rfloor]$ non è violata, allora dato che non può essere nemmeno violata tra $P[\lfloor i/2 \rfloor]$ e i suoi antenati (grazie all'invariante), per transitività non può essere violata nemmeno tra $P[i]$ e un antenato. Quindi non ci sono violazioni della heap-order property. In entrambi i casi si ha che P è uno heap. □

Problema 3 *Si consideri l'implementazione vista a lezione del metodo `removeMin` di una Priority Queue P realizzata come heap su array. Dimostrarne la correttezza tramite il seguente invariante per il ciclo `while`:*

- $P[j]$ figlio di $P[i]$ con chiave minima (se $P[i]$ è interno)
- Le uniche coppie antenato-discendente che possono violare la heap-order property estesa, sono coppie in cui l'antenato è $P[i]$.

(Per "heap-order property estesa" si intende che la chiave nell'antenato deve essere \leq di quella nel discendente.)

Soluzione. La prova ha la stessa struttura di quella fatta per il metodo `insert` nel problema precedente, e la si lascia come esercizio. \square

Problema 4 Progettare e analizzare un algoritmo per rimuovere da uno heap P con n entry la entry $P[j]$ ($1 \leq j \leq n$), ripristinando poi le proprietà dello heap.

Soluzione. L'idea è di rimuovere $P[j]$ mettendo al suo posto $P[last]$, in modo da mantenere la struttura di albero binario completo, e procedere poi a ripristinare le proprietà dell'heap con un up-heap bubbling o down-heap bubbling a partire dalla posizione j a seconda della relazione tra la nuova entry $P[j]$ (quella che prima era $P[last]$) e le entry del padre e dei figli di $P[j]$. In particolare, sia k la chiave della nuova entry $P[j]$, e siano k_0, k_1 e k_2 le chiavi delle entry $P[\lfloor j/2 \rfloor], P[2j]$ e $P[2j + 1]$, rispettivamente, se tali entry esistono. Si hanno tre casi:

- **Caso 1:** $k_0 \leq k \leq \min\{k_1, k_2\}$. In questo caso non ci sono violazioni della heap-order property.
- **Caso 2:** $k < k_0$, e quindi $k < \min\{k_1, k_2\}$. In questo caso si esegue un up-heap bubbling a partire da $P[j]$. Siamo infatti nella condizione in cui uniche coppie discendente-antenato che violano heap-order property sono $P[j], P[\ell]$ con $P[\ell]$ antenato di $P[j]$
- **Caso 3:** $k > \min\{k_1, k_2\}$, e quindi $k > k_0$. In questo caso si esegue un down-heap bubbling a partire da $P[j]$. Siamo infatti nella condizione in cui uniche coppie discendente-antenato che violano heap-order prop. sono $P[j], P[\ell]$ con $P[\ell]$ discendente di $P[j]$.

Si osservi che i tre casi sono mutuamente esclusivi. L'algoritmo è il seguente:

Algoritmo `removeEntry(P, j)`

input Heap P con n entry, intero j ($1 \leq j \leq n$)

output Heap P con $n-1$ entry ottenuto rimuovendo $P[j]$

$e \leftarrow P[j]; P[j] \leftarrow P[last--]$

/ Caso 2: up-heap bubbling a partire da $P[j]$ */*

while ($(j > 1)$ and $(P[j].getKey() < P[\lfloor j/2 \rfloor].getKey())$) **do**

$swap(P[j], P[\lfloor j/2 \rfloor])$

$j \leftarrow \lfloor j/2 \rfloor$

/ Caso 3: down-heap bubbling a partire da $P[j]$ */*

$k \leftarrow$ indice del figlio di $P[j]$ con la minima chiave (se esiste)

while ($(2j \leq last)$ and $(P[j].getKey() > P[k].getKey())$) **do**

$swap(P[j], P[k])$

$j \leftarrow k$

$k \leftarrow$ indice del figlio di $P[j]$ con la minima chiave (se esiste)

Si noti che solo uno dei due cicli `while` può essere eseguito per ogni istanza. La complessità è come quella dei metodi `insert` e `removeMin` visti a lezione, ed è quindi $\Theta(\log n)$. \square

Problema 5 (Esercizio C-9.36 del testo [GTG14].) *Siano T_1 e T_2 due alberi binari (non necessariamente completi e implementati tramite struttura linkata) i cui nodi memorizzano delle entry in modo da soddisfare la heap-order property. Descrivere un algoritmo per combinare T_1 e T_2 in un unico albero binario T i cui nodi contengano tutte le entry di T_1 e T_2 , mantenendo la heap-order property. La complessità dell'algoritmo deve essere $O(h_1 + h_2)$, dove h_1 e h_2 rappresentano le altezze di T_1 e T_2 , rispettivamente.*

Soluzione. L'algoritmo esegue la seguente sequenza di passi: (1) si rimuove una foglia v da T_1 ; (2) si crea un nuovo nodo radice r contenente la entry e precedentemente contenuta in v , assegnandole T_1 e T_2 come figli sinistro e destro, rispettivamente; (3) si esegue il down-heap bubbling a partire da r . Una specifica più formale dell'algoritmo e la sua analisi sono lasciate come esercizio. \square

Problema 6 (Esercizio C-9.34 del testo [GTG14].) *Progettare un algoritmo che dato uno heap T con n entry e una chiave k stampi tutte le entry in T con chiave $\leq k$. La complessità deve essere proporzionale al numero di entry stampate (+1 nel caso siano 0).*

Soluzione. Si osservi che le entry con chiave $\leq k$ formano un sottoalbero T' di T (eventualmente vuoto) con la stessa radice di T . È sufficiente quindi fare una visita di T' prestando attenzione al fatto che le foglie di T' sono foglie di T oppure nodi interni di T contenenti entry con chiave $\leq k$ ma i cui figli hanno entry con chiave $> k$. L'algoritmo è il seguente (la prima invocazione sarà `Find(T, i, k)`):

Algoritmo `Print(T, i, k)`

input Heap T , indice $i \in [1, \text{last}]$, chiave k

output Stampa di tutte le entry con chiave $\leq k$ nel sottoalbero con radice $T[i]$

if `(T[i].getKey() ≤ k)` **then** stampa $T[i]$

if `((2i ≤ last) AND (T[2i].getKey() ≤ k))` **then** `Print(T, 2i, k)`

if `((2i+1 ≤ last) AND (T[2i+1].getKey() ≤ k))` **then** `Print(T, 2i+1, k)`

Se non esistono chiavi $\leq k$ in T , la complessità dell'algoritmo è chiaramente $O(1)$, altrimenti la complessità è quella di una visita in preorder di T' , in cui la visita di un nodo consiste nello stampare la entry in esso contenuta. Assumendo che la stampa di una entry richieda tempo costante, la complessità della visita è $O(m + 1)$. \square

Problema 7 *Sia S una sequenza di n entry, $(S[1], S[2], \dots, S[n])$, con chiavi intere distinte, e sia τ un intero in $[1, n]$. (Ad es., le entry potrebbero rappresentare film e le chiavi i loro rating.) Il seguente algoritmo trova le Top- τ entry di S , ovvero quelle con chiave maggiore, eseguendo un'unica scansione della sequenza.*

Algoritmo Top(S, τ)

input Stream S di n entry, intero τ ($1 \leq \tau \ll n$)

output Le τ entry di S con chiave piu' grande

$Q \leftarrow$ priority queue vuota

for $i \leftarrow 1$ **to** n **do** {

if ($i \leq \tau$) **then** $Q.insert(S[i].getKey(), S[i].getValue())$

else if ($S[i].getKey() > Q.min().getKey()$) **then** {

$Q.removeMin()$

$Q.insert(S[i].getKey(), S[i].getValue())$

 }

}

return Q

- Analizzare la complessità dell'algoritmo in funzione di n e di τ , assumendo di implementare Q tramite uno heap su array.
- Provare la correttezza dell'algoritmo usando un opportuno invariante per il ciclo for.

Soluzione.

- La complessità è $O(n \log \tau)$ dato che ogni iterazione del ciclo for è dominata dalle eventuali due operazioni di insert e removeMin su Q , che contiene al più τ entry.
- La correttezza è basata sul seguente invariante che vale alla fine di ciascuna iterazione i del for: Q contiene le $\min\{i, \tau\}$ entry più grandi del prefisso $S[1 \div i]$. È immediato vedere che l'invariante è mantenuto vero da ciascuna delle prime τ iterazioni. Supponiamo che sia vero alla fine di una certa Iterazione i , con $\tau \leq i < n$ e dimostriamo che rimane vero alla fine dell'Iterazione $i + 1$. Per $\ell = i, i + 1$ si denoti con Q_ℓ la coda Q alla fine della Iterazione ℓ e si definisca $A_\ell = S[1 \div \ell] - Q_\ell$. Dato che l'invariante vale alla fine dell'Iterazione i si deve avere che ogni entry in A_i ha chiave minore di quella di qualsiasi entry in Q_i . Sia $x = S[i + 1]$ e $y = Q[1]$ (ovvero, y è la entry con chiave più piccola in Q). Abbiamo due casi

- Caso 1:** $x.getKey() < y.getKey()$. In questo caso avremo $Q_{i+1} = Q_i$ e $A_{i+1} = A_i \cup \{x\}$.
- Caso 2:** $x.getKey() > y.getKey()$. In questo caso avremo $Q_{i+1} = (Q_i - \{y\}) \cup \{x\}$ e $A_{i+1} = A_i \cup \{y\}$.

In entrambi i casi vale che per ogni $z \in A_{i+1}$ e $w \in Q_{i+1}$ la chiave di z è minore di quella di w (la prova è lasciata come esercizio), e quindi l'invariante continua a valere.

□

Problema 8 Sia P uno heap contenente n entry con chiavi distinte. Dato un intero m , con $1 \leq m \leq n$, il seguente algoritmo trova le m entry di P con chiave più piccola restituendole in una sequenza S in ordine crescente di chiave. Ovvero, alla fine $S[i]$ deve contenere la entry (e_i) con la i -esima chiave più piccola tra quelle di P , per $1 \leq i \leq m$. L'algoritmo fa uso di uno priority queue Q di appoggio, implementata tramite heap su array, le cui entry corrispondono a entry di P ma dove il valore è il loro indice in P .

Algoritmo Find(P, m)

input Heap P con n entry distinte, intero m ($1 \leq m \leq n$)

output Sequenza ordinata S con le m entry con chiave piu' piccola

$Q \leftarrow$ priority queue vuota; $S \leftarrow$ sequenza vuota;

$S[1] \leftarrow P[1]$;

if ($2 \leq n$) **then** $Q.insert(P[2].getKey(), 2)$;

if ($3 \leq n$) **then** $Q.insert(P[3].getKey(), 3)$;

for $i \leftarrow 2$ **to** m **do**

$(k, j) \leftarrow Q.removeMin()$; // k =chiave di $P[j]$

$S[i] \leftarrow P[j]$;

if ($2j \leq n$) **then** $Q.insert(P[2j].getKey(), 2j)$;

if ($2j+1 \leq n$) **then** $Q.insert(P[2j+1].getKey(), 2j+1)$;

return S

a. Applicare l'algoritmo con $n = 10$ e $m = 4$ al seguente heap P

(3,B)	(7,R)	(9,D)	(10,H)	(8,V)	(12,L)	(15,C)	(11,A)	(16,M)	(18,Z)
-------	-------	-------	--------	-------	--------	--------	--------	--------	--------

in cui le chiavi sono interi e i valori sono lettere, facendo vedere lo stato di Q ed S all'inizio del ciclo e alla fine di ogni iterazione.

b. Per un'istanza generica, cosa contengono Q ed S alla fine di ogni iterazione?

c. Analizzare la complessità in tempo dell'algoritmo.

Soluzione.

a. Nell'esempio dato, Q ed S si evolvono come segue.

- All'inizio del ciclo:

$$\begin{aligned} S &= [(3, B)] \\ Q &= [(7, 2)(9, 3)] \end{aligned}$$

- Alla fine della iterazione 2:

$$\begin{aligned} S &= [(3, B)(7, R)] \\ Q &= [(8, 5)(10, 4)(9, 3)] \end{aligned}$$

- Alla fine della iterazione 3:

$$\begin{aligned} S &= [(3, B)(7, R)(8, V)] \\ Q &= [(9, 3)(10, 4)(18, 10)] \end{aligned}$$

- Alla fine della iterazione 4:

$$S = [(3, B)(7, R)(8, V)(9, D)]$$

$$Q = [(10, 4)(15, 7)(12, 6)(18, 10)]$$

- b. Il seguente invariante vale alla fine di ogni iterazione $i \geq 1$ del ciclo `for` (la fine dell'iterazione 1 è l'inizio del ciclo).

- $S[j] = e_j$, per $1 \leq j \leq i$.
- Le entry in Q sono tutte quelle entry e_ℓ con $\ell > i$ che in P sono figlie di entry che sono attualmente S (ovvero entry e_j con $j \leq i$).

- c. Per quanto riguarda la complessità si osservi che fuori dal ciclo `for` vengono eseguite $\Theta(1)$ operazioni, e che in ciascuna iterazione del ciclo vengono eseguite al più tre operazioni su Q (una `removeMin` e due `insert`) e $\Theta(1)$ altre operazioni. Poiché Q contiene inizialmente due entry e in ogni iterazione la sua taglia aumenta al più di uno, Q non contiene mai più di $m+1$ entry, quindi il costo delle `removeMin` e `insert` eseguite in ciascuna iterazione è $O(\log m)$. Se ne deriva che la complessità dell'algoritmo è $O(m \log m)$. È importante notare che la complessità non dipende da n in quanto nessuna operazione costosa viene fatta su P .

□

Problema 9 Sia $S = S[1], S[2], \dots, S[n]$ una sequenza contenente n chiavi distinte e sia m un indice intero tale che $1 \leq m \leq n/\log_2 n$. Progettare un algoritmo che in tempo $O(n)$ determini la m -esima chiave più piccola di S . (Analizzare la complessità dell'algoritmo per far vedere che è $O(n)$.)

Soluzione. L'idea è quella di costruire prima uno heap contenente le n chiavi (viste come entry), e poi estrarre per m volte la chiave minima usando la stessa strategia di `removeMin()`. L'ultima chiave estratta è quella cercata e la si restituisce in output. Per risparmiare spazio è possibile utilizzare S sia per contenere lo heap che per memorizzare le chiavi di volta in volta estratte che vengono sistemate a partire dal fondo di S . Lo pseudocodice è il seguente:

Algoritmo Find(S,m)

input Insieme S con n chiavi distinte, indice m tale che $1 \leq m \leq n/\log_2 n$

output m -esima chiave piu' piccolo in S

Trasforma S in uno heap usando la costruzione bottom-up (solo chiavi);

```

for  $j \leftarrow 1$  to  $m$  do {
  swap( $S[1], S[n-j+1]$ );
  last  $\leftarrow n-j$ ;
   $i \leftarrow 1$ ;
  if ( $2i \leq \text{last}$ ) then  $k \leftarrow$  figlio di  $S[i]$  con chiave minima;
  while ( $(2i \leq \text{last})$  and ( $S[i] > S[k]$ )) do {
    swap( $S[i], S[k]$ );
     $i \leftarrow k$ ;
  }
}

```

```
    if ( $2i \leq \text{last}$ ) then  $k \leftarrow$  figlio di  $S[i]$  con chiave minima;  
  }  
}  
return  $S[n-j+1]$ 
```

La complessità risulta essere $O(n)$ in quanto la costruzione bottom-up dello heap richiede $O(n)$ operazioni, e ciascuna delle $m \leq n/\log_2 n$ iterazioni del for consiste essenzialmente in uno swap e un down-heap bubbling in uno heap con $< n$ chiavi, e richiede quindi $O(\log n)$ operazioni. \square